

MATEMÁTICAS II
EXÁMENES RESUELTOS
PAU Y EVAU

MODELO 2016

Iñigo Zunzunegui Monterrubio

28 de abril de 2021

2016

Modelo 2016

Modelo 2016

OPCIÓN A

Ejercicio 1 (3 puntos)

Dado el sistema de ecuaciones lineales:

$$\begin{cases} x + 2y + kz = 1 \\ 2x + 4y + z = 3 \\ kx + 2y - z = 3 \end{cases}$$

se pide:

- Discutirlo según los valores de k .
- Resolverlo en el caso $k = 2$.
- Resolverlo en el caso $k = 1$.

(Madrid - Matemáticas II - Modelo 2016 - Opción A)

Solución.

MÉTODO DE ROUCHÉ

- a) Escribimos el sistema en forma matricial:

$$A/A^* = \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & k & 1 \\ 2 & 4 & 1 & 3 \\ k & 2 & -1 & 3 \end{array} \right)$$

Hallamos el determinante de la matriz de coeficientes A .

$$|A| = -4k^2 + 6k - 2 = 0 \implies k = \{1/2, 1\}$$

- Si $k \neq \{1/2, 1\}$ $|A| \neq 0 \implies \text{ran}(A) = 3 = \text{ran}(A^*) = n^\circ \text{ incóg.} \xrightarrow{\text{Rouche}} \text{SISTEMA COMPATIBLE DETERMINADO (Solución única).}$

■ Si $k = 1/2 \implies A/A^* = \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 1/2 & 1 \\ 2 & 4 & 1 & 3 \\ 1/2 & 2 & -1 & 3 \end{array} \right)$

$|A| = 0 \implies \text{ran}(A) < 3$ y como $\begin{vmatrix} 4 & 1 \\ 2 & -1 \end{vmatrix} \neq 0 \implies \text{ran}(A) = 2$

$\begin{vmatrix} 2 & 1/2 & 1 \\ 4 & 1 & 3 \\ 2 & -1 & 3 \end{vmatrix} = 3 \neq 0 \implies \text{ran}(A^*) = 3$

$\text{ran}(A) = 2 \neq \text{ran}(A^*) = 3 \xrightarrow{\text{Rouche}} \text{SIST. INCOMPATIBLE (No tiene solución)}$

■ Si $k = 1 \implies A/A^* = \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 1 & 1 \\ 2 & 4 & 1 & 3 \\ 1 & 2 & -1 & 3 \end{array} \right)$

$|A| = 0 \implies \text{ran}(A) < 3$ y como $\begin{vmatrix} 4 & 1 \\ 2 & -1 \end{vmatrix} \neq 0 \implies \text{ran}(A) = 2$

$\begin{vmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 4 & 1 & 3 \\ 2 & -1 & 3 \end{vmatrix} = 0 \implies \text{ran}(A^*) = 2$

$\text{ran}(A) = 2 = \text{ran}(A^*) \neq \text{n}^\circ \text{ incog.} = 3 \xrightarrow{\text{Rouche}} \text{SISTEMA COMPATIBLE INDETERMINADO (Infinitas soluciones)}$

- b) Resolvemos el sistema para $k = 2$ por el método de Gauss. Sabiendo que se trata de un S.C.D. También podríamos haberlo resuelto por el método de Cramer, con la ventaja de que ya conocemos $|A| = -4k^2 + 6k - 2 = -6$

$$A/A^* = \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 2 & 1 \\ 2 & 4 & 1 & 3 \\ 2 & 2 & -1 & 3 \end{array} \right) \sim \left[\begin{array}{c} F_2 - 2F_1 \\ F_3 - 2F_1 \end{array} \right] \sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 2 & 1 \\ 0 & 0 & -3 & 1 \\ 0 & -2 & -5 & 1 \end{array} \right)$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow x + 2 \cdot \left(\frac{1}{3}\right) + 2 \cdot \left(-\frac{1}{3}\right) &= 1 \Rightarrow x = 1 \\ \Rightarrow -3z &= 1 \Rightarrow z = -1/3 \\ \Rightarrow -2y - 5 \cdot \left(-\frac{1}{3}\right) &= 1 \Rightarrow y = 1/3 \end{aligned}$$

- c) Resolvemos el sistema para $k = 1$ por el método de Gauss. Teniendo en cuenta que se trata de un S.C.I. resolveremos tan solo las ecuaciones correspondientes al menor de orden 2 distinto de cero que hemos encontrado en la discusión.

$$A/A^* = \left(\begin{array}{ccc|c} 2 & 4 & 1 & 3 \\ 1 & 2 & -1 & 3 \end{array} \right) \sim \left[\begin{array}{c} 2F_2 - F_1 \end{array} \right] \sim \left(\begin{array}{ccc|c} 2 & 4 & 1 & 3 \\ 0 & 0 & -3 & 3 \end{array} \right)$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow 2x + 4\lambda - 1 &= 3 \Rightarrow x = 2 - 2\lambda \\ \Rightarrow -3z &= -3 \Rightarrow z = -1 \end{aligned} \Rightarrow \begin{array}{l} x = 2 - 2\lambda \\ y = \lambda \\ z = -1 \end{array}, \lambda \in \mathbb{R}$$

MÉTODO DE GAUSS

- a) Escribimos el sistema en forma matricial, hacemos que los parámetros estén lo más a la derecha y abajo posible y aplicamos el método de Gauss.

$$\begin{aligned}
 A/A^* &= \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & k & 1 \\ 2 & 4 & 1 & 3 \\ k & 2 & -1 & 3 \end{array} \right) \sim \left[\begin{array}{c} F_2 - 2F_1 \\ F_3 - kF_1 \end{array} \right] \sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & k & 1 \\ 0 & 0 & 1-2k & 1 \\ 0 & 2-2k & -1-k^2 & 3-k \end{array} \right) \\
 &\sim \left[\begin{array}{c} F_2 \leftrightarrow F_3 \end{array} \right] \sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & k & 1 \\ 0 & 2-2k & -1-k^2 & 3-k \\ 0 & 0 & 1-2k & 1 \end{array} \right) \Rightarrow \begin{cases} 1-2k=0 \Rightarrow \boxed{k=1/2} \\ 2-2k=0 \Rightarrow \boxed{k=1} \end{cases}
 \end{aligned}$$

■ Si $k \neq \{1/2, 1\} \Rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & \square & 1 \\ 0 & \square & \square & \square \\ 0 & 0 & \square & 1 \end{array} \right) \Rightarrow \text{SIST. COMPATIBLE DETERMINADO}$

■ Si $k = 1/2 \Rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 1/2 & 1 \\ 0 & 1 & -5/4 & 5/2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) \Rightarrow \text{SISTEMA INCOMPATIBLE}$

■ Si $k = 1 \Rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -2 & 2 \\ 0 & 0 & -1 & 1 \end{array} \right) \sim \left[\begin{array}{c} 2F_3 - F_2 \end{array} \right] \sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -2 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \\ \Rightarrow \text{SISTEMA COMPATIBLE INDETERMINADO}$

b) Sustituimos el valor $k = 2$ en el sistema escalonado obtenido en el apartado anterior.

$$\begin{aligned}
 A/A^* \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 2 & 1 \\ 0 & -2 & -5 & 1 \\ 0 & 0 & -3 & 1 \end{array} \right) &\Rightarrow x + 2 \cdot \frac{1}{3} + 2 \cdot \left(-\frac{1}{3}\right) = 1 \Rightarrow \boxed{x = 1} \\
 &\Rightarrow -2y - 5 \cdot \left(-\frac{1}{3}\right) = 1 \Rightarrow \boxed{y = 1/3} \\
 &\Rightarrow -3z = 1 \Rightarrow \boxed{z = -1/3}
 \end{aligned}$$

c) Resolvemos el sistema para $k = 1$. Como se trata de un S.C.I. resolveremos tan solo las ecuaciones que se han mantenido tras hacer el método de Gauss en la discusión.

$$\begin{aligned}
 A/A^* \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 2 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & -2 & 2 \end{array} \right) &\Rightarrow x + 2\lambda - 1 = 1 \Rightarrow \boxed{x = 2 - 2\lambda} \\
 &\Rightarrow -2z = 2 \Rightarrow \boxed{y = \lambda} \\
 &\Rightarrow \boxed{z = -1}
 \end{aligned}$$

_____ ○ _____

Ejercicio 2 (3 puntos)

Dada la función:

$$f(x) = 2x^2 - \frac{x^3}{3}$$

se pide:

- Hallar los intervalos de crecimiento y decrecimiento de $f(x)$.
- Determinar las coordenadas de sus extremos relativos.
- El valor máximo que puede tener la pendiente de una recta tangente a la gráfica de $f(x)$.
- El volumen del cuerpo de revolución que se obtiene al girar la gráfica de la función en torno al eje OX , entre los puntos de corte de la misma con dicho eje.

(Madrid - Matemáticas II - Modelo 2016 - Opción A)

Solución.

$$a) f(x) = 4x - x^2 = x \cdot (4 - x) = 0 \implies \begin{cases} x = 0 \\ x = 4 \end{cases}$$

	$(-\infty, 0)$	$(0, 4)$	$(4, +\infty)$
Signo $f'(x)$	-	+	-
$f(x)$	Decreciente ↘	Creciente ↗	Decreciente ↘

La función $f(x)$ es *decreciente* en $(-\infty, 0) \cup (4, +\infty)$ y *creciente* en $(0, 4)$.

b) La función $f(x)$ tiene un *mínimo relativo* en $(0, 0)$ y un *máximo relativo* en $(4, 32/3)$

$$c) m(x) = f'(x) = 4x - x^2$$

$$m'(x) = 4 - 2x = 0 \implies x = 2$$

$$m''(x) = -2 \implies m''(2) < 0 \stackrel{(\cap)}{\implies} \text{Pendiente Máxima en } (2, m(2)) = (2, 4)$$

d) Hallamos los puntos de corte de la función con el eje OX .

$$y = 0 \implies 2x^2 - \frac{x^3}{3} = x^2 \cdot \left(2 - \frac{x}{3}\right) = 0 \implies \begin{cases} x = 0 \\ x = 6 \end{cases}$$

$$\begin{aligned} V &= \int_0^6 \pi \cdot f^2(x) dx = \pi \int_0^6 \left(2x^2 - \frac{x^3}{3}\right)^2 dx = \pi \int_0^6 \left(4x^4 - \frac{4x^5}{3} + \frac{x^6}{9}\right) dx \\ &= \pi \cdot \left[\frac{4x^5}{5} - \frac{4x^6}{18} + \frac{x^7}{63}\right]_0^6 = \frac{10368\pi}{35} u^3 \end{aligned}$$

_____ o _____

Ejercicio 3 (3 puntos)

Dados el plano $\pi \equiv x + 2y - z = 5$ y la recta $r \equiv \begin{cases} x + y - 2z = 1 \\ 2x + y - z = 2 \end{cases}$, se pide:

- a) Determinar la ecuación del plano que contiene a la recta r y pasa por el punto $P(1, 0, 1)$.
- b) Hallar la ecuación de la recta que es perpendicular al plano π y pasa por el punto $Q(2, 1, 1)$.

(Madrid - Matemáticas II - Modelo 2016 - Opción A)

Solución.

$$r \equiv \begin{cases} R(1, 0, 0) \\ \vec{d}_r = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 1 & 1 & -2 \\ 2 & 1 & -1 \end{vmatrix} = (1, -3, -1) \end{cases}$$

a) $r \in \pi_1 \quad \& \quad P \in \pi_1$

$$\pi_1 \equiv \begin{cases} R(1, 0, 0) \\ \vec{u} = \vec{d}_r = (1, -3, -1) \\ \vec{v} = \overrightarrow{RP} = (0, 0, 1) \end{cases} \implies \pi_1 \equiv [\overrightarrow{RX}, \vec{u}, \vec{v}] = \begin{vmatrix} x-1 & y & z \\ 1 & -3 & -1 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} = 0$$

$$\implies \boxed{\pi \equiv 3x + y - 3 = 0}$$

b) $s \perp \pi \quad \& \quad Q \in s$

$$s \equiv \begin{cases} Q(2, 1, 1) \\ \vec{d}_s = \vec{n}_\pi = (1, 2, -1) \end{cases} \implies s \equiv \begin{cases} x = 2 + \lambda \\ y = 1 + 2\lambda \\ z = 1 - \lambda \end{cases}$$

_____ o _____

Ejercicio 4 (3 puntos)

Dados los puntos $P(1, 1, 3)$ y $Q(0, 1, 1)$, se pide:

- a) Hallar todos los puntos R que equidistan de P y Q . Describir dicho conjunto de puntos.
- b) Hallar los puntos S contenidos en la recta que pasa por P y Q que verifiquen que $d(P, S) = 2d(Q, S)$.

(Madrid - Matemáticas II - Modelo 2016 - Opción A)

Solución.

a) Sea $X(x, y, z) \Rightarrow \overrightarrow{PX} = (x - 1, y - 1, z - 3)$ & $\overrightarrow{QX} = (x, y - 1, z - 1)$

$$d(P, X) = d(Q, X) \Rightarrow \sqrt{(x - 1)^2 + (y - 1)^2 + (z - 3)^2} = \sqrt{(x)^2 + (y - 1)^2 + (z - 1)^2}$$

$$x^2 - 2x + 1 + y^2 - 2y + 1 + z^2 - 6z + 9 = x^2 + y^2 - 2y + 1 + z^2 - 2z + 1$$

$$\Rightarrow \boxed{\pi \equiv 2x + 4z - 9 = 0}$$

El lugar geométrico pedido es un plano perpendicular al segmento \overline{PQ} que pasa por el punto medio $M_{\overline{PQ}}$, llamado *plano mediodor*.

- b) Sea la recta s que pasa por los puntos P y Q .

$$s \equiv \begin{cases} Q(0, 1, 1) \\ \vec{d}_s = \overrightarrow{PQ} = (-1, 0, -2) \end{cases} \Rightarrow s \equiv \begin{cases} x = -\lambda \\ y = 1 \\ z = 1 - 2\lambda \end{cases} \Rightarrow S(-\lambda, 1, 1 - 2\lambda)$$

$$d(P, S) = 2d(Q, S) \Rightarrow \sqrt{(-1 - \lambda)^2 + 0^2 + (-2 - 2\lambda)^2} = 2 \cdot \sqrt{(-\lambda)^2 + 0^2 + (-2\lambda)^2}$$

$$1 + 2\lambda + \lambda^2 + 4 + 8\lambda + 4\lambda^2 = 4 \cdot (\lambda^2 + 4\lambda^2)$$

$$15\lambda^2 - 10\lambda - 5 = 0 \Rightarrow \begin{cases} \lambda = 1 \Rightarrow S_1(-1, 1, -1) \\ \lambda = -\frac{1}{3} \Rightarrow S_2(\frac{1}{3}, 1, \frac{5}{3}) \end{cases}$$

_____ o _____

2016 Modelo

OPCIÓN B

Ejercicio 1 (3 puntos)

Dados los planos

$$\pi_1 \equiv 3x + 4y - 5z - 7 = 0 \quad \& \quad \pi_2 \equiv x - 2y + z - 3 = 0$$

se pide:

- Hallar un vector unitario cuya dirección sea paralela a los planos π_1 y π_2 .
- Hallar la distancia del punto $P(3, -1, 2)$ al plano π_1 .
- Hallar el coseno del ángulo que forman los planos π_1 y π_2 .

(Madrid - Matemáticas II - Modelo 2016 - Opción B)

Solución.

- Para que el vector \vec{v} pedido sea paralelo a ambos planos, ha de ser perpendicular a los vectores normales a los planos π_1 y π_2 , luego habrá de llevar la dirección del producto vectorial de $\vec{n}_{\pi_1} \times \vec{n}_{\pi_2}$

$$\vec{u} = \vec{n}_{\pi_1} \times \vec{n}_{\pi_2} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 3 & 4 & -5 \\ 1 & -2 & 1 \end{vmatrix} = (-6, -8, -10) \approx (3, 4, 5) \implies |\vec{u}| = 5\sqrt{2}$$

El vector \vec{v} será proporcional a \vec{u} y tendrá módulo 1.

$$\vec{v} = \lambda \vec{u} \implies |\vec{v}| = |\lambda| \cdot |\vec{u}| = |\lambda| \cdot 5\sqrt{2} = 1 \implies |\lambda| = \frac{1}{5\sqrt{2}} \implies \lambda = \pm \frac{\sqrt{2}}{10}$$

$$\vec{v}_1 = \left(\frac{3\sqrt{2}}{10}, \frac{2\sqrt{2}}{5}, \frac{\sqrt{2}}{2} \right) \quad \& \quad \vec{v}_2 = \left(-\frac{3\sqrt{2}}{10}, -\frac{2\sqrt{2}}{5}, -\frac{\sqrt{2}}{2} \right)$$

$$\text{b) } d(P, \pi_1) = \frac{|3 \cdot 3 + 4 \cdot (-1) - 5 \cdot 2 - 7|}{\sqrt{3^2 + 4^2 + 5^2}} = \frac{|-12|}{5\sqrt{2}} = \frac{12}{5\sqrt{2}} = \frac{6\sqrt{2}}{5} u$$

$$\text{c) } \cos \alpha = \frac{|\vec{n}_{\pi_1} \cdot \vec{n}_{\pi_2}|}{|\vec{n}_{\pi_1}| \cdot |\vec{n}_{\pi_2}|} = \frac{|3 \cdot 1 + 4 \cdot (-2) + (-5) \cdot 1|}{5\sqrt{2} \cdot \sqrt{6}} = \frac{|-10|}{5\sqrt{12}} = \frac{\sqrt{3}}{3}$$

_____ o _____

Ejercicio 2 (3 puntos)

Dada la función:

$$f(x) = \begin{cases} |x| & \text{si } x < 1 \\ x \cdot e^{1-x} & \text{si } x \geq 1 \end{cases}$$

se pide:

a) Estudiar su continuidad y derivabilidad y calcular la función derivada $f'(x)$ donde sea posible.

b) Calcular $\int_{-1}^1 f(x) dx$.

c) Calcular $\int_1^2 f(x) dx$.

(Madrid - Matemáticas II - Modelo 2016 - Opción B)

Solución.

Siempre que tengamos un valor absoluto en una función hay que reescribir la misma como una función a trozos:

$$f(x) = \begin{cases} -x & \text{si } x < 0 \\ x & \text{si } 0 \leq x < 1 \\ x \cdot e^{1-x} & \text{si } x \geq 1 \end{cases}$$

a) ■ CONTINUIDAD DE $f(x)$

- Si $x < 0$, $f(x) = -x$, que es continua en \mathbb{R} , luego continua en $x < 0$.
- Si $0 < x < 1$, $f(x) = x$, que es continua en \mathbb{R} , luego continua en $0 < x < 1$.
- Si $x > 1$, $f(x) = x \cdot e^{1-x}$, que es continua en \mathbb{R} , luego continua en $x > 1$.
- Si $x = 0$

$$\begin{aligned} \circ \lim_{x \rightarrow 0^-} f(x) &= \lim_{x \rightarrow 0^-} (-x) = 0 \\ \circ \lim_{x \rightarrow 0^+} f(x) &= \lim_{x \rightarrow 0^+} x = 0 \\ \circ f(0) &= 0 \end{aligned}$$

Luego $f(x)$ es continua en $x = 0$

- Si $x = 1$
 - $\circ \lim_{x \rightarrow 1^-} f(x) = \lim_{x \rightarrow 1^-} x = 1$
 - $\circ \lim_{x \rightarrow 1^+} f(x) = \lim_{x \rightarrow 1^+} x \cdot e^{1-x} = 1$
 - $\circ f(1) = 1 \cdot e^0 = 1$

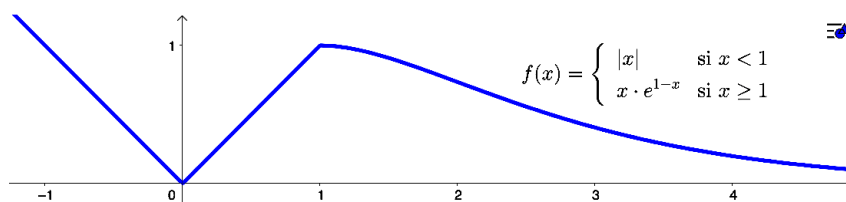
Luego $f(x)$ es continua en $x = 1$

Por lo tanto $f(x)$ es continua en \mathbb{R} .

■ DERIVABILIDAD DE $f(x)$

$$f'(x) = \begin{cases} -1 & \text{si } x < 0 \\ 1 & \text{si } 0 < x < 1 \\ (1-x) \cdot e^{1-x} & \text{si } x > 1 \end{cases}$$

$$\left. \begin{array}{l} f'(0^-) = -1 \\ f'(0^+) = 1 \end{array} \right\} \begin{array}{l} f(x) \text{ no es derivable} \\ \text{en } x = 0 \end{array} \quad \left| \quad \left. \begin{array}{l} f'(1^-) = 1 \\ f'(1^+) = 0 \end{array} \right\} \begin{array}{l} f(x) \text{ no es derivable} \\ \text{en } x = 1 \end{array} \right.$$



$$b) \int_{-1}^1 f(x) dx = \int_{-1}^0 (-x) dx = \int_0^1 x dx = -\frac{x^2}{2} \Big|_{-1}^0 + \frac{x^2}{2} \Big|_0^1 = \frac{1}{2} + \frac{1}{2} = 1$$

$$c) \int_1^2 f(x) dx = \int_1^2 x \cdot e^{1-x} dx = \begin{cases} u = x & \Rightarrow du = dx \\ dv = e^{1-x} dx & \Rightarrow v = -e^{1-x} \end{cases}$$

$$= -x \cdot e^{1-x} \Big|_1^2 + \int_1^2 e^{1-x} dx = -xe^{1-x} - e^{1-x} \Big|_1^2 = (-1-x) \cdot e^{1-x} \Big|_1^2$$

$$= -3e^{-1} + 2 = 2 - \frac{3}{e}$$

Ejercicio 3 (3 puntos)

Dadas las matrices

$$M = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 3 \end{pmatrix} \quad \& \quad I = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \& \quad X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \quad \& \quad O = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

se pide:

a) Calcular el valor o valores de λ que hacen que el determinante de la matriz $M - \lambda I$ sea igual a 0.

b) Para $\lambda = -1$, resolver el sistema de ecuaciones lineales $(M - \lambda I) \cdot X = O$

(Madrid - Matemáticas II - Modelo 2016 - Opción B)

Solución.

$$a) |M - \lambda I| = \begin{vmatrix} 1-\lambda & 2 & 0 \\ 2 & 1-\lambda & 0 \\ 0 & 0 & 3-\lambda \end{vmatrix} = [(1-\lambda)^2 - 4] \cdot (3-\lambda) = (\lambda^2 - 2\lambda - 3) \cdot (3-\lambda)$$

$$= (\lambda - 3)^2 \cdot (\lambda + 1) = 0 \implies \begin{cases} \lambda = -1 \\ \lambda = 3 \end{cases}$$

b) Escribimos el sistema en forma matricial para $\lambda = -1$

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 2 & 2 & 0 & 0 \\ 2 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \end{array} \right) \sim \left[F_2 - F_1 \right] \sim \left(\begin{array}{ccc|c} 2 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 0 \end{array} \right) \Rightarrow \begin{cases} 2x + 2\lambda = 0 \\ \Rightarrow x = -\lambda \\ y = \lambda, \lambda \in \mathbb{R} \\ z = 0 \end{cases}$$

Ejercicio 4 (3 puntos)

Dadas las matrices:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \quad \& \quad B = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \& \quad I = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

resolver la ecuación matricial $AX + 3B = B \cdot (A^T + 3I)$, donde A^T denota la matriz transpuesta de A .

(Madrid - Matemáticas II - Modelo 2016 - Opción B)

Solución.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \Rightarrow |A| = 1 \quad \& \quad A^T = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 3 & 2 \end{pmatrix} \quad \& \quad \text{Adj}A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 0 & 2 & -1 \\ 0 & -3 & 2 \end{pmatrix}$$

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|} \cdot \text{Adj}A^T \Rightarrow A^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 2 & -3 \\ -1 & -1 & 2 \end{pmatrix}$$

$$AX + 3B = B \cdot (A^T + 3I) \Rightarrow AX = BA^T + 3B - 3B$$

$$AX = BA^T \Rightarrow \underbrace{A^{-1}A}_I X = A^{-1}BA^T \Rightarrow \boxed{X = A^{-1}BA^T}$$

$$X = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 2 & -3 \\ -1 & -1 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 2 & 1 \\ 0 & 3 & 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 3 & 2 \\ -3 & 13 & 6 \\ 2 & -7 & -3 \end{pmatrix}$$

_____ o _____